

1.3.11: 假设一个均匀的平面曲面 Σ , 在曲面上点

(x, y, z) 处的密度设为 $M(x, y, z)$, 其 Σ 的质量 m .

(1) 大化小: 将 Σ 任意分成 n 个小平面 Σ_i , 用 ΔS_i 表示 Σ_i 的面积. $i=1, 2, \dots, n$

(2) 等代法: $\forall (x_i, y_i, z_i) \in \Sigma_i \Rightarrow m_i \approx M(x_i, y_i, z_i) \Delta S_i$

(3) 近似和: $m = \sum_{i=1}^n m_i \approx \sum_{i=1}^n M(x_i, y_i, z_i) \Delta S_i$

(4) 似和： $m = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n M(x_i, y_i, z_i) \Delta S_i$

例11. 求 $\sum (x^2 + y^2 + z^2) dS$, 其中 S 为 $z = \sqrt{x^2 + y^2}$ 与 $z = 1$ 所围成的

的立体表面

例1: 求 $\iint_{\Sigma} (x+y+z) dS$, 其中 Σ 为 $y+z=5$ 与 $x^2+y^2=25$
所截得的部~~分~~。

例2: 1. 求 $\iint_{\Sigma} \frac{dS}{z}$ 其中 Σ 是 $x^2+y^2+z^2=a^2$ 与 $z=h$ ($0 < h < a$)
截出的上部~~分~~。

2. 若 Σ 是 $x^2+y^2+z^2=a^2$ 与 $z=\pm h$ 截出的上下两部~~分~~，则

$$(1) \iint_{\Sigma} \frac{dS}{z} = \underline{\hspace{10em}}$$

$$(2) \iint_{\Sigma} \frac{dS}{|z|} = \underline{\hspace{10em}}$$

[9,3]: 計算 $\iint_{\Sigma} (x+y+z+1)^2 dS$, 其中 $\Sigma: x^2+y^2+z^2=R^2$

($R > 0$)

例12 求密度为常数 ρ 的半球壳 $x^2+y^2+z^2=a^2$ ($z \geq 0$) 对 z 轴的转动惯量.

例14: 求 $z=\sqrt{x^2+y^2}$ 交于 $x^2+y^2=2x$ 截面的面积 S .

例15: 求 $\iint_{\Sigma} (x^2+2y^2+3z^2) dS$, 其中 $\Sigma: x^2+y^2+z^2=a^2$
 $x \geq 0, y \geq 0, z \geq 0$

2. 曲面的投影: $\vec{e}_n = \{\cos\alpha, \cos\beta, \cos\gamma\}$ 表示曲面上任意点的单位法向量, ΔS 为 Σ 上的一小片曲面, ΔS 在三个坐标面上的投影分别为 $(\Delta S)_{xy}, (\Delta S)_{yz},$
 $(\Delta S)_{xz}$, 投影面积分别为 $(\Delta A)_{xy}, (\Delta A)_{yz},$
 $(\Delta A)_{xz}$.

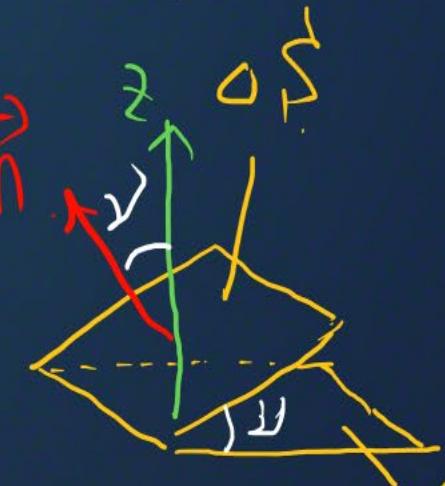
(1) 由 $z = z(x, y)$ 表示的曲面 Σ 为上, 下两侧:

$\cos \nu > 0 \Rightarrow \vec{n}$ 向上, $\cos \nu < 0 \Rightarrow \vec{n}$ 向下.

此时, $\cos \nu > 0 \Rightarrow (\Delta S)_{xy} = (\Delta \delta)_{xy}$

$\cos \nu < 0 \Rightarrow (\Delta S)_{xy} = -(\Delta \delta)_{xy}$

$\cos \nu = 0 \Rightarrow (\Delta S)_{xy} = 0$



$$\Rightarrow (\Delta \delta)_{xy} = \Delta S \cdot \cos \nu$$

(2) 因 $x = x(y, z)$ 表示 \bar{n} 的曲面為前， \bar{h} 兩側：

$\cos \alpha > 0 \Rightarrow \vec{n}$ 向前 | $\cos \alpha < 0 \Rightarrow \vec{n}$ 向 \bar{h}

此時， $\cos \alpha > 0$, $(\Delta S)_{yz} = (\Delta G)_{yz}$.

$\cos \alpha < 0$, $(\Delta S)_{yz} = -(\Delta G)_{yz}$.

$\cos \alpha = 0$, $(\Delta S)_{yz} = 0$

(3) 由 $y = y(x, z)$ 表示的曲面 Σ 为左、右两侧:

$\cos \beta > 0 \Rightarrow$ \vec{n} 向右, $\cos \beta < 0 \Rightarrow \vec{n}$ 向左.

此时, $\cos \beta > 0 \Rightarrow (\Delta S)_{xz} = (\Delta \delta)_{xz}.$

$\cos \beta < 0 \Rightarrow (\Delta S)_{xz} = -(\Delta \delta)_{xz}.$

$\cos \beta = 0 \Rightarrow (\Delta S)_{xz} = 0.$

1. 例：设稳定的流动的不可压缩流体（密度为 ρ ）

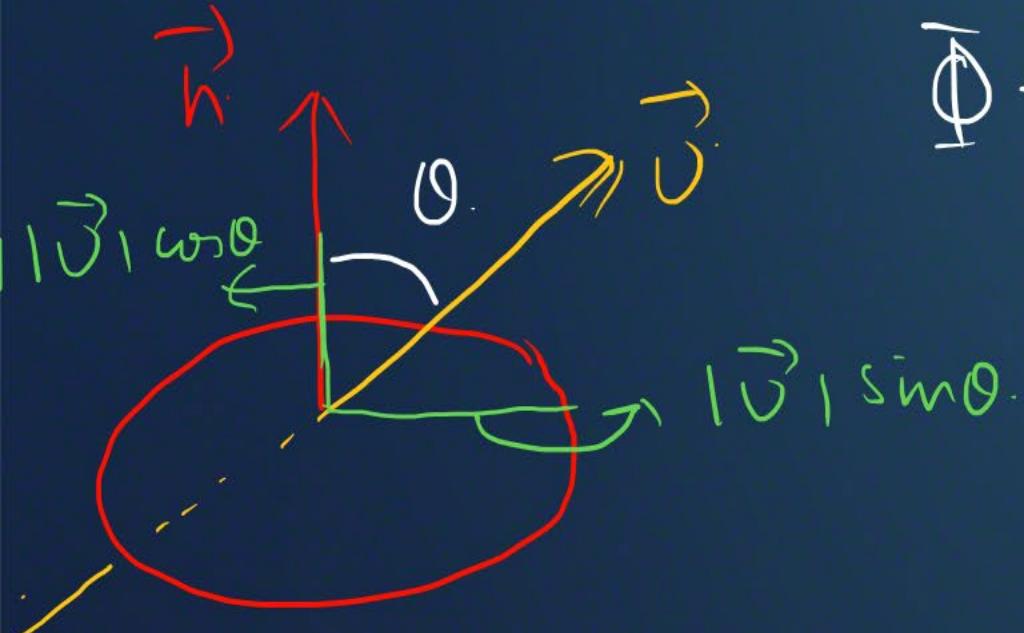
的速度场为 $\vec{v}(x, y, z) = \{P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)\}$

求单位时间内流过指向曲面 S 的流量 Φ

(1) 设 S 为面积为 Ω 的平面，此时 S 上任意点的

单位法向量 $\vec{e}_n = \{\cos\alpha, \cos\beta, \cos\gamma\}$ 为常向量.

则流体的速度场 $\vec{v} = \text{常向量} \Rightarrow$



$$\bar{\Phi} = \underbrace{|J| \cos \theta \times l}_{\text{長さ}} \times \underbrace{l}_{\text{幅}} \times 1$$

$\underbrace{\quad}_{\text{体積}}$

$$F \frac{|J|}{\text{厚さ}}$$

$$= J \cdot \vec{e}_n S$$

(2) $\{\Sigma$ 为一曲面的定向曲面

$$\vec{v} = \{P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)\}$$

找微元 $d\Phi = \vec{v} \cdot \vec{e}_n dS$

$$\Rightarrow \Phi = \iint_{\Sigma} \vec{v} \cdot \vec{e}_n dS$$

$$= \iint_{\Sigma} (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS$$

例 11. 求 $\iint_{\Sigma} xy^2 z \, dxdy$, 其中 Σ 是 $x^2 + y^2 + z^2 = R^2$

$(R > 0)$ 的下半部 Σ' 的下侧 *

例12: 求 $\iiint_{\Sigma} x^2 dy dz + y dz dx + z dx dy$, *

其中 Σ 圆柱体 $0 \leq z \leq b$, $x^2 + y^2 \leq a^2$ 的表面积

($a > 0$)

例13: 求 $\iint_{\Sigma} xy \, dy \, dx + z^2 \, dz \, dx + (x^2 + y^2) \, dx \, dy$.

其中 Σ : $z = \sqrt{1-x^2-y^2}$ 以至于 $x^2+y^2 \leq x$ 的部分，

之向^{*}向上

上次课总结：1. 简化第一型曲面积分计算的技巧：

① $\iint_{\Sigma} dS = \Sigma$ 的面积. ② 对称性. ③ 转换对称性.

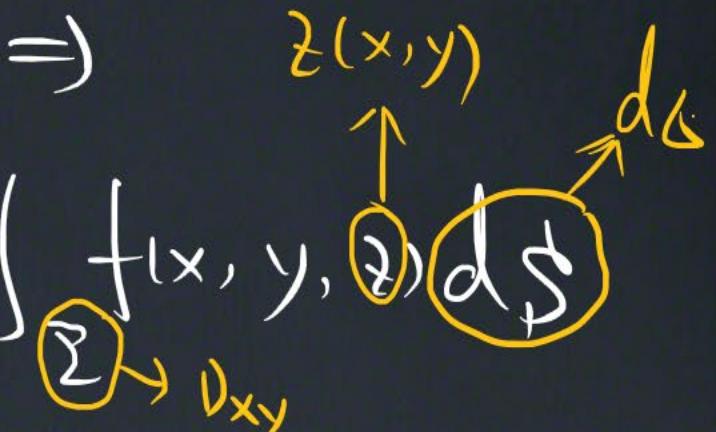
例：

2. 一般： D_{xy} = 换： Σ : $z = z(x, y) \Rightarrow$

$$dS = \sqrt{1+z_x^2+z_y^2} \, ds.$$

三类： $\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS$

$= \iint_{D_{xy}} f(x, y, z(x, y)) \sqrt{1+z_x^2+z_y^2} \, ds.$



$$\text{3. } \text{中点心: } \bar{x} = \frac{\iint_{\Sigma} x \mu(x, y, z) dS}{\iint_{\Sigma} \mu(x, y, z) dS} \quad \bar{y} = \frac{\iint_{\Sigma} y \mu(x, y, z) dS}{\iint_{\Sigma} \mu(x, y, z) dS}$$

$$\bar{z} = \frac{\iint_{\Sigma} z \mu(x, y, z) dS}{\iint_{\Sigma} \mu(x, y, z) dS}$$

$$\text{② 对坐标轴的转矩惯量: } I_x = \iint_{\Sigma} (y^2 + z^2) \mu(x, y, z) dS$$

$$I_y = \iint_{\Sigma} (x^2 + z^2) \mu(x, y, z) dS$$

$$I_z = \iint_{\Sigma} (x^2 + y^2) \mu(x, y, z) dS$$

§9.7:

例11: 求 $\oint_{\Sigma} x^2 dy dz + y^2 dz dx + z^2 dx dy$, 其中 Σ 圆柱体: $0 \leq z \leq b$, $x^2 + y^2 \leq a^2$ 的表面 $\{$ 外侧 $\}$ ($a > 0$).

练习11: 求 $\oint_{\Sigma} x^2 dy dz + y^2 dz dx + z^2 dx dy$, 其中 Σ :

$$(x-a)^2 + (y-b)^2 + (z-c)^2 = R^2 \quad \{ \text{外侧} \}$$

B12: 计算 $\iint_{\Sigma} x dy dz - y dz dx + z^2 dx dy$, 其中 Σ 是上半椭球面 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$ ($z \geq 0$)， Σ 的方向

$$\text{椭球面 } \Sigma: \frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1 \quad (z \geq 0), \quad \Sigma \text{ 的方向}$$

* 上侧面 *

练习2: 求 $\iint_{\Sigma} (x^2 \cos \alpha + y^2 \cos \beta + z^2 \cos \gamma) dS$, 其中 Σ

为 $x^2 + y^2 = z^2$ 介于 $z=0$ 及 $z=h$ ($h > 0$) 之间部分的

下侧^{*}, $\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma$ 在 Σ 上点 (x, y, z) 处的法向量的方向余弦.

练习3: 求 $\iint_{\Sigma} x dy dz + y dz dx + (z^2 - 2z) dx dy$, 其中 Σ 为 $z = \sqrt{x^2 + y^2}$.

在 $z=1$ 下截得的有限部分的 内侧^{*}

題 14: 計算 $\iint_{\Sigma} (x^2 + y^2) dy dz + (y^2 + z^2) dz dx$
 $+ (z^2 + xy) dx dy$

其中 Σ 由 $z = x^2 + y^2$ ($0 \leq z \leq 1$) 繞 z 軸的上側。*

1. 场: 某种物理量在空间(或时间)的某一区域内的
一种分布称为场 \equiv 按照该物理量里, 数量还是

向量, 场分为数量场与向量场. 场的分布情形
在卷上可用多元数量值函数与向量值函数.

来描述.

d. 遍歷 $\frac{2}{3}$: 設向量場 $\vec{F}(x, y, z) = \{P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)\}$

$R(x, y, z)$ 沿場中某一直向曲面 Σ 的第二型曲面

積分 $\iint_{\Sigma} \vec{F}(x, y, z) \cdot d\vec{\Sigma} = \iint_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy$

稱為向量場 $\vec{F}(x, y, z)$ 沿曲面 Σ 的 遍歷.

13. (1) $\vec{u}(x, y, z) = xy^2 \vec{i} + ye^z \vec{j} + x \ln(1+z^2) \vec{k}$

在點 $P(1, 1, 0)$ 处的 \vec{u} 是 $\text{div } \vec{u}(P) = \underline{\hspace{10em}}$

(2) $\vec{u} = \sqrt{x^2+y^2+z^2}, \text{ 则 } \text{div } (\text{grad } u) = \underline{\hspace{10em}}$

上双侧总积: 1. 第二型曲面积分的物理意义

2. 上, 前, 右侧 \Rightarrow 二重积分正.

下, 后, 左侧 \Rightarrow 二重积分负.

计算 $\iint_S P(x, y, z) dxdy$ 需要将曲面表达成 $z = z(x, y)$.

计算 $\iint_S Q(x, y, z) dy dz$ 需要将曲面表达成 $x = x(y, z)$.

计算 $\iint_S R(x, y, z) dz dx$ 需要将曲面表达成 $y = y(x, z)$.

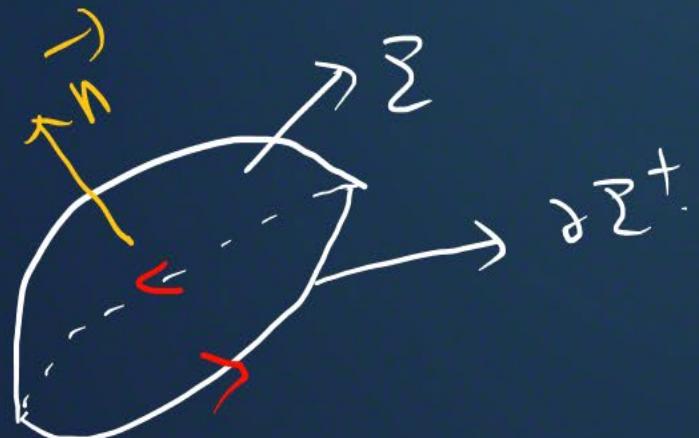
$$3. \iint_{\Sigma} P \, dy \, dz + Q \, dz \, dx + R \, dx \, dy$$

$$= \iint_{\Sigma} \left(P \cdot \frac{F_x}{F_z} + Q \cdot \frac{F_y}{F_z} + R \right) dx \, dy$$

जैसे कि $\Sigma : F(x, y, z) = 0$

$\delta\Sigma^+$ 与 Σ 的侧符 右规则: 之前除指外其余四指直

$\delta\Sigma^+$ 的运行方向时, 相指指向 Σ 的侧.



13.11 求 $\oint_L 3y \, dx - x^2 \, dy + yz^2 \, dz$ 其中 L 是 $\begin{cases} x^2 + y^2 = 2z \\ z=2 \end{cases}$

取逆时针方向.

练习: 求 $\oint_L -3y^2 \, dx + 4z \, dy + 6x \, dz$, 其中 L 是由 $A(2, 0, 0)$ 到 $B(0, 2, 1)$, 再到 $O(0, 0, 0)$ 最后回到 A 的三角形.

$$\text{解} \quad \text{求 } \oint_L (y^2 - z^2) dx + (z^2 - x^2) dy + (x^2 - y^2) dz.$$

L围成的平面 $x+y+z = \frac{3}{2}$ 截立之体: $0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 1, 0 \leq z \leq 1$.

的表面所截得的截痕, L的方向是 从OZ轴的正向看去, 取逆时针方向.

例12 设 $\vec{A} = \operatorname{grad} u$, $u = u(x, y, z) \in C^2$,

求 $\operatorname{rot}(\operatorname{grad} u)$

例13 设 $\vec{F} = \{P, Q, R\}$ 具有一阶连续偏导数,

求 $\operatorname{div}(\operatorname{rot} \vec{F})$

例 4. 设重力的方向与 z 轴的反方向一致, 重物 m 为
m 的质量. 从 (x_1, y_1, z_1) 沿直线移动到 (x_2, y_2, z_2) ,
时重力所做的功.

上級課題: 1. Gauss 公式: $P, Q, R \in C^1(\Omega) \Rightarrow$

$$\oint_{\Sigma \text{ 外}} P dy dz + Q dz dx + R dx dy = \iiint_{\Omega} \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dv.$$

或 $\oint_{\Sigma \text{ 内}} P dy dz + Q dz dx + R dx dy = - \iiint_{\Omega} \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dv$

2. 計算:

① 用 $\oint_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy$ 直接使用 Gauss 公式.	② 用 $\iint_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy$: 补上平行的 或重合的平面, 再使用 Gauss 公式.
--	---

$$2. \text{ 設計: } \operatorname{div} \vec{F} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{V} \sum \vec{F} \cdot \vec{e}_n dS$$

注 $\vec{F} = \{P, Q, R\}$, 其中 P, Q, R 为 C¹ 級 函數
即可微

$$\operatorname{div} \vec{F} = \nabla \cdot \vec{F} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}$$

上节课总结: 1. Stokes 定理:

$$\oint_L P dx + Q dy + R dz = \iint_{\Sigma} \begin{vmatrix} dy dz & dz dx & dx dy \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}$$

(或 $= \iint_{\Sigma} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} ds$)

and $\cos \beta \quad \cos \gamma$

2. 逆證: $\nabla \times \vec{F} = \vec{0}$

$$= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}$$

3. $\vec{F} = \{P, Q, R\}$, $P, Q, R \in C^1$, $\nabla \times \vec{F} = \vec{0}$.

$$\Rightarrow \int_L \vec{F} \cdot d\vec{l} \downarrow \text{路}\{ \text{途}\} \Rightarrow \int_L \vec{F} \cdot d\vec{l} = f(\{ \vec{l} \})$$

$- f(\vec{R})$, 其中 $\nabla f = \vec{F}$.